

Arranque y parada del sistema

Joaquín Seoane Pascual
joaquin@dit.upm.es

*Departamento de Ingeniería de Sistemas Telemáticos
Universidad Politécnica de Madrid*

5 de noviembre de 2001



Índice General

Proceso de arranque	3
Parámetros de arranque	9
El proceso inicial	12
Programillas de arranque y parada	16
Arranque de servicios de red bajo demanda	19
Ejemplo de instalación: ratón	23

Proceso de arranque

- Una (P)ROM (BIOS) toma control.
- Se carga y ejecuta algo de disco (sector 0) o de red.
- Puede haber varios pasos en disco.
- Toma control el núcleo (se le pueden pasar parámetros).
- Toma control el arrancador de servicios (`init`).
- Se arrancan ordenadamente servicios hasta un *nivel*.

Arranque inicial en PROM

- Comprueba hardware básico.
- Puede comprobar (P)ROMs auxiliares.
- Suele haber una memoria no volátil con configuración.
- Da control a cargador en disquete, disco, CD-ROM o red.

Arranques de diskete

- Directo:

```
cp vmlinuz-2.2.19 /dev/fd0 .
```

- Sistema de ficheros raíz en otro sitio (hay que informar donde está):
`rdev /dev/fd0 /dev/hda1.`
- No se le pueden pasar otros parámetros.

- Indirecto:

- Cargador de disquete.
- Sistema de ficheros con núcleo, cargador del núcleo parametrizable y quizá disco RAM:
 - * `syslinux.sys` con `syslinux.cfg`.
 - * MSDOS y `loadlin.exe` y sus parámetros,
 - * Se puede adornar el arranque, elegir núcleo y pasarle parámetros.

Arranques de disco duro

Casi siempre es indirecto:

- Puede haber cargador para elegir sistema operativo.
- Cada sistema operativo puede tener su cargador en partición.
- Un cargador puede conocer o no el sistema de ficheros (eg: grub frente a lilo).
- Puede haber parámetros (en disco o interactivos).



Arranques de CD-ROM

Siempre es indirecto:

- Formato *El Torito*.
- Una o varias imágenes de disquete de 1.44 o 2.88 Meg.
- Luego como arranque de disquete.

Arranques de Red

Siempre es indirecto:

- Parámetros por bootp o dhcp.
- Transferencia por tftp o extensión.
- Se da control a lo que llegue.

Parámetros de arranque

Un cargador recibe parámetros para:

- Sí mismo:
 - Globales (modo de pantalla, consola, menú, ...)
 - Para cada imagen (lugar, selector, ...)
- Núcleo (si lo conoce: partición raíz, modo de montaje, puertos y direcciones reservados, RAM, parámetros de manejadores, programa inicial).
- Primer proceso (`init`: monousuario o multiusuario, nivel).
- Procesos sucesivos: variables de entorno.

Cargador lilo

- Configurable por fichero, con parámetros de carga e instrucciones al configurador.
- Sabe cargar y pasar parámetros a núcleo de linux.
- No conoce sistema de ficheros de linux: requiere mapa de bloques.
- El cargador carga el núcleo (comprimido) con llamadas a la BIOS.
- Se descomprime el núcleo y se le da control.
- El núcleo recibe parámetros: la partición raíz, programa inicial, etc..
- Arranca programa inicial o `init` (proceso 1) pasando modo (`single` o `auto` o nivel determinado).

Configuración de lilo

- Configuración en `/etc/lilo.conf`. Ejemplo:
 - ```
prompt # siempre pregunta
timeout=50 # espera de respuesta
message=/etc/mensajelilo
boot=/dev/hda1 # lugar de lilo
image=/vmlinuz # núcleo a cargar
 root=/dev/hda1 # raíz de sistema de ficheros
 read-only # modo de montaje de la raíz
 append="mem=127M" # parámetros al núcleo
 label=Linux # nombre
other=/dev/hda2 # otro sistema operativo
 label=Win # nombre
```
  - Editar `/etc/mensajelilo`

Seleccione Linux o Win.
  - Ejecutar lilo y reanunciar (CONTROL-ALT-SUPR).

# El proceso inicial

- Lanzado por el núcleo.
- Lanza los demás.
- Padre de todos los procesos.
- Puede ser cualquier programa llamado `init` o el que se le diga al núcleo.
- El más usado y sofisticado es el de Sistema-V.
- Se acostumbra a implementar *niveles de ejecución*:
  - El sistema está en un *nivel de ejecución* en cada momento:
  - Un *nivel de ejecución* determina qué procesos bajo su control pueden existir.

## El `init` de Sistema-V

- Niveles: 

|         |                               |
|---------|-------------------------------|
| S       | Monousuario de mantenimiento  |
| 1       | Para pasar a monousuario      |
| 2-5     | Multiusuario                  |
| 0       | Para parar                    |
| 6       | Para rearrancar               |
| A, B, C | Seudoniveles de mantenimiento |

- El cambio manda ejecutar procesos y luego manda señales SIGTERM (terminación ordenada) y, a los 5 segundos, SIGKILL (asesinato) a procesos fuera del nivel.
- Los procesos lanzados reciben nivel actual (RUNLEVEL) y previo (PREVLEVEL).
- Se fuerzan niveles con `telinit`.
- Configurable con `/etc/initab`.

## /etc/inittab

Líneas de la forma: etiqueta:niveles:acción:proceso

- La *etiqueta* identifica la línea.
- Los *niveles* enumeran aquéllos donde se aplica.
- La *acción* determina lo que se hace con el proceso:
  - wait ejecuta una vez y espera.
  - once ejecuta una vez y no espera.
  - respawn reanuda cuando termina.
- Ignoran nivel:
  - initdefault: nivel por omisión (si no la hay, lo pregunta).
  - sysinit se ejecuta al leer inittab.
  - bootwait y boot después de sysinit (no Debian).
  - ctrlaltdel cuando SIGINT (la manda el núcleo).
  - powerwait, powerfail, powerfailnow, powerokwait...

## /etc/inittab de Debian

```
id:2:initdefault: # Normalmente a nivel 2
si::sysinit:/etc/init.d/rcS # Arranque (excepto emergencia)
~~:S:wait:/sbin/sulogin # Monousuario
10:0:wait:/etc/init.d/rc 0 # Niveles numéricos
11:1:wait:/etc/init.d/rc 1 # Gestionados fuera
12:2:wait:/etc/init.d/rc 2
13:3:wait:/etc/init.d/rc 3
....
1:2345:respawn:/sbin/getty 38400 tty1
2:23:respawn:/sbin/getty 38400 tty2
....
ca:12345:ctrlaltdel:/sbin/shutdown -t1 -a -r now
pf::powerwait:/etc/init.d/powerfail start
pn::powerfailnow:/etc/init.d/powerfail now
po::powerokwait:/etc/init.d/powerfail stop
```

# Programillas de arranque y parada

- Todos los servicios deben poder arrancarse, pararse y, posiblemente recargar configuración o rearrancarse.
- Al cambiar de nivel, `init` debe parar los servicios que no deben estar y arrancar los que deben estar.
- Para uniformizar el arranque y la parada, cada servicio tiene un programilla en `/etc/init.d`.
- Los programillas de `/etc/init.d` deben reaccionar a los parámetros `start` y `stop`, aunque suelen tener más: `restart`, `reload`.
- Debe poderlos ejecutar `init` cuando proceda.
- Los servicios tienen un orden natural de arranque y parada.



## Enlace con init

- A través de programillas de la inittab: `/etc/init.d/rcS` y `/etc/init.d/rc`.
- Reciben como parámetro un nivel.
- Ejecuta todos los `/etc/rcnivel.d/K??*` en orden con parámetro `stop`.
- Ejecuta todos los `/etc/rcnivel.d/S??*` de los servicios no parados en orden con parámetro `start`.

## Mantenimiento de programillas de arranque y parada

- Todos los `/etc/rc?.d/*` son enlaces simbólicos a ficheros de `/etc/init.d`
- Todo paquete instala programillas de arranque y parada en `/etc/init.d` y luego actualiza enlaces
- Los programillas de `/etc/init.d` deben reaccionar a los parámetros `start` y `stop`, aunque suelen tener más: `restart`, `reload`
- Los programillas de `/etc/init.d` son los que se utilizan para controlar servicios
- Idealmente deberían ser invariables y usar ficheros de configuración externos.
- Los enlaces simbólicos se mantienen con editores de niveles de ejecución

```
update-rc.d [-n] [-f] <basename> remove
update-rc.d [-n] [-f] <basename> defaults [NN | sNN kNN]
update-rc.d [-n] [-f] <basename> start|stop NN runlvl runlvl . . .
-n: not really
-f: force
```

# Arranque de servicios de red bajo demanda

- Algunos servicios de red se arrancan desde el principio, pero:
  - Puede haber muchos posibles: sobrecarga de procesos.
  - Deben implementar, cada uno de ellos, una política de seguridad que hay que configurar.
  - Un servicio mal implementado puede caerse.
- Uso de *superservidores* de internet:
  - Escuchan en una serie de puertos configurables.
  - Conocen qué programas los atienden.
  - Los arrancan bajo demanda y los mantienen el tiempo necesario.
  - Los pueden proteger sistemáticamente.

## Algunos superservidores

- Combinación de `inetd` y `tcpd`, configurables con `/etc/inetd.conf` y `/etc/hosts.allow` y `/etc/hosts.deny`.
- Sistema monolítico como `xinetd`, que permite configurar por servicios en `/etc/xinetd.d/servicio`.

## Ejemplo de inetd.conf

```
daytime stream tcp nowait root \
 internal
telnet stream tcp nowait telnetd.telnetd \
 /usr/sbin/tcpd /usr/sbin/in.telnetd \
pop-3 stream tcp nowait root \
 /usr/sbin/tcpd /usr/sbin/in.qpopper
imap2 stream tcp nowait root \
 /usr/sbin/tcpd /usr/sbin/imapd
smtp stream tcp nowait mail \
 /usr/sbin/exim exim -bs
```

## Ejemplo de configuración de tcpd

```
/etc/hosts.deny:
```

```
ALL: ALL
```

```
/etc/hosts.allow:
```

```
ALL: LOCAL @some_netgroup
```

```
ALL: .foobar.edu EXCEPT terminalserver.foobar.edu
```

```
pop-3: ALL
```

## Ejemplo de instalación: ratón

- `apt-get install gpm`
- Configuración según se instala: responder preguntas
- Configuración a posteriori
  - Por programa de ayuda: `gpmconfig`
  - A mano, editando `/etc/gpm.conf`

## Observar y controlar procesos

- `ps augxww`
- Ver número de proceso de `gpm`
- Ver que ratón funciona
- Matarlo con `kill` y ese número.
- Ver que no está.
- Ver que el ratón no funciona.
- Lanzarlo con `/etc/init.d/gpm start`
- Pararlo con `/etc/init.d/gpm stop`
- Lanzarlo de nuevo.
- Observar `/etc/init.d/gpm` como programa administrativo.
- Observar `/etc/gpm.conf` como fichero de configuración.